

O pożytku z obrotów

Waldemar POMPE

Izometrią płaszczyzny euklidesowej nazywamy takie odwzorowanie tej płaszczyzny w siebie, które nie zmienia odległości między punktami. Obroty, przesunięcia lub symetrie osiowe to najprostsze przykłady izometrii. Wśród wszystkich izometrii możemy wyróżnić te, które nie zmieniają orientacji płaszczyzny, są to tzw. *izometrie parzyste*. Okazuje się, że *jedyne izometrie parzyste są obroty lub przesunięcia*.

Z tego stwierdzenia wynika w szczególności, że złożeniem dwóch obrotów (o niekoniecznie jednakowych środkach) jest obrót lub przesunięcie, bowiem złożenie dwóch izometrii parzystych jest izometrią parzystą. Można udowodnić nieco dokładniejszą zależność: Jeśli

przez R_X^α oznaczymy obrót wokół punktu X o kąt α (w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara), a przez T_v przesunięcie o wektor v , to

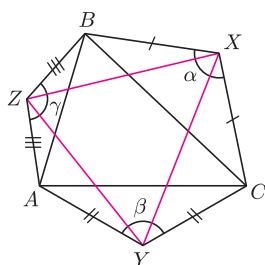
$$(1) \quad R_B^\beta \circ R_A^\alpha = T_v$$

gdy $\alpha + \beta$ jest całkowitą wielokrotnością kąta 360° , oraz dla pewnego punktu C

$$(2) \quad R_B^\beta \circ R_A^\alpha = R_C^{\alpha+\beta},$$

w przeciwnym przypadku.

W niniejszym artykule nie będziemy dowodzić tych równości. Pokażemy natomiast, jak można je wykorzystać do odkrywania ciekawych, często nieoczywistych zależności geometrycznych.



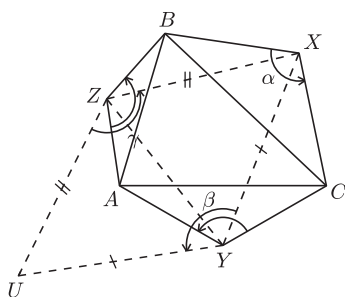
Rys. 1

Przykład 1. Na bokach trójkąta ABC zbudowano po jego zewnętrznej stronie trójkąty równoramienne BCX , CAZ , ABZ , przy czym $BX = XC$, $CY = YA$, $AZ = ZB$ (rys. 1). Niech

$$\alpha = \sphericalangle BXC, \quad \beta = \sphericalangle CYA, \quad \gamma = \sphericalangle AZB.$$

Wówczas jeśli $\alpha + \beta + \gamma = 360^\circ$, to miary kątów trójkąta XYZ przy wierzchołkach X , Y , Z wynoszą odpowiednio $\frac{1}{2}\alpha$, $\frac{1}{2}\beta$, $\frac{1}{2}\gamma$.

Rozpatrzmy odwzorowanie $R_Z^\gamma \circ R_Y^\beta \circ R_X^\alpha$. Ponieważ $\alpha + \beta + \gamma = 360^\circ$, więc zgodnie z powyższym stwierdzeniem złożenie to jest przesunięciem T_v o pewien wektor v . Ponadto $R_X^\alpha(B) = C$, $R_Y^\beta(C) = A$ oraz $R_Z^\gamma(A) = B$, skąd wynika, że $T_v(B) = B$. Przesunięcie T_v ma więc punkt stały B , wobec czego T_v musi być identycznością.



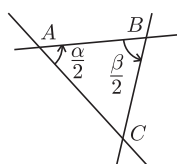
Rys. 2

Prześledźmy zatem kolejne położenia obrazu punktu X przy rozpatrywanym złożeniu (rys. 2). Oczywiście, $R_X^\alpha(X) = X$, dalej oznaczymy przez U punkt $R_Y^\beta(X)$. Wtedy $XY = UY$ oraz $\sphericalangle XYU = \beta$. Rozpatrywane złożenie jest identycznością, a więc musi być spełniona zależność $R_Z^\gamma(U) = X$. To z kolei oznacza, że $XZ = UZ$ oraz $\sphericalangle XZU = \gamma$.

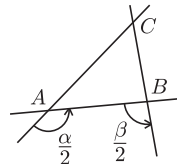
W efekcie uzyskujemy przystające trójkąty XYZ i UYZ (cecha bok-bok-bok), przy czym $\sphericalangle XYU = \beta$ oraz $\sphericalangle XZU = \gamma$. Stąd otrzymujemy $\sphericalangle XYZ = \frac{1}{2}\beta$ oraz $\sphericalangle YZX = \frac{1}{2}\gamma$, a zatem również $\sphericalangle ZXY = \frac{1}{2}\alpha$. To kończy dowód.

Z przykładu tego bezpośrednio wynika kilka słynnych twierdzeń lub znanych zadań. Jednym z nich jest tzw. twierdzenie Napoleona: *Środki trójkątów równobocznych zbudowanych na bokach dowolnego trójkąta (po jego zewnętrznej stronie) są wierzchołkami trójkąta równobocznego*. Dla dowodu wystarczy w powyższym przykładzie przyjąć $\alpha = \beta = \gamma = 120^\circ$.

Inną ciekawą zależność geometryczną uzyskujemy, przyjmując $\alpha = \beta = 90^\circ$ oraz $\gamma = 180^\circ$: *Środki kwadratów zbudowanych na dwóch bokach dowolnego trójkąta (po jego zewnętrznej stronie) oraz środek trzeciego boku tego trójkąta są wierzchołkami trójkąta prostokątnego równoramiennego*.



Rys. 3



Rys. 4

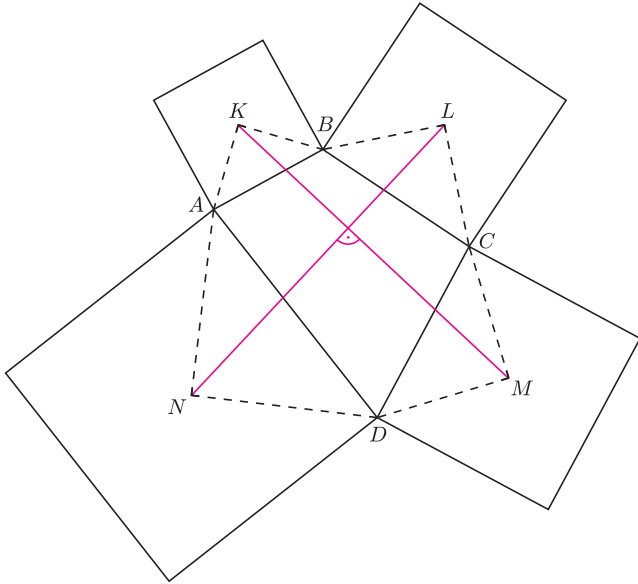
Kątem skierowanym między prostymi k i l nazywamy taki kąt, o jaki należy obrócić prostą k (w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara), aby uzyskać prostą równoległą do prostej l . Kąt ten oznaczamy symbolem $\sphericalangle(k, l)$. Warto zwrócić uwagę, że jest on wyznaczony z dokładnością do 180° , w przeciwieństwie do kąta skierowanego między *półprostymi*, który jest wyznaczony z dokładnością do 360° .

Pojęcie kąta skierowanego między prostymi można wykorzystać do opisu konstrukcji punktu C spełniającego zależność (2). Okazuje się bowiem, że punkt C jest wyznaczony przez następujące warunki (rys. 3 i 4)

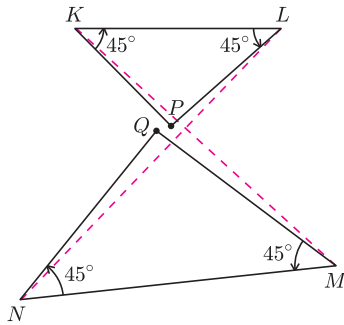
$$(3) \quad \sphericalangle(CA, AB) = \frac{\alpha}{2} \quad \text{oraz} \quad \sphericalangle(AB, BC) = \frac{\beta}{2}.$$

Z zależności tych, które także pozostawimy bez dowodu, będziemy korzystać w kolejnych przykładach.

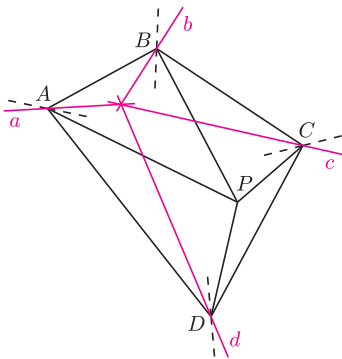
*Instytut Matematyki,
Uniwersytet Warszawski



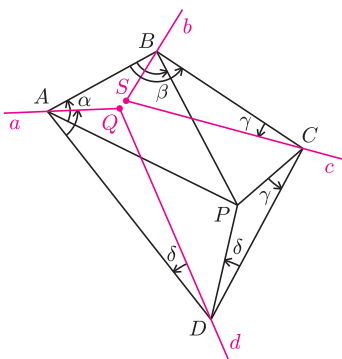
Rys. 5



Rys. 6



Rys. 7



Rys. 8

Przykład 2. Na bokach AB, BC, CD, DA czworokąta wypukłego $ABCD$ zbudowano po jego zewnętrznej stronie kwadraty o środkach odpowiednio K, L, M, N . Wówczas odcinki KM i LN są prostopadłe i równej długości (rys. 5).

Rozpatrzmy odwzorowanie $R_N^{90^\circ} \circ R_M^{90^\circ} \circ R_L^{90^\circ} \circ R_K^{90^\circ}$. Zgodnie ze wzorami (1) i (2) odwzorowanie to jest przesunięciem T_v . Z drugiej strony, punkt A jest punktem stałym tego odwzorowania, skąd bezpośrednio wnioskujemy, że T_v jest identycznością.

Niech P będzie takim punktem, że $\sphericalangle(PK, KL) = \sphericalangle(KL, LP) = 45^\circ$ (rys. 6). Podobnie, niech Q będzie takim punktem, że $\sphericalangle(QM, MN) = \sphericalangle(MN, NQ) = 45^\circ$. Wówczas wykorzystując zależności (2) i (3), uzyskujemy

$$R_L^{90^\circ} \circ R_K^{90^\circ} = R_P^{180^\circ} \quad \text{oraz} \quad R_N^{90^\circ} \circ R_M^{90^\circ} = R_Q^{180^\circ}.$$

Wobec tego złożenie $R_Q^{180^\circ} \circ R_P^{180^\circ}$ jest identycznością, co z kolei oznacza, że

$$R_P^{180^\circ} = R_Q^{180^\circ},$$

czyli $P = Q$. Pozostaje zauważyć, że obrót wokół punktu P o kąt 90° przeprowadza odcinek LN na odcinek KM , skąd wynika, że odcinki te są prostopadłe i równej długości.

Oba przykłady stanowią znakomitą ilustrację tego, jakie możliwości daje twierdzenie o składaniu obrotów. Można jednak odnieść wrażenie, że stosuje się ono jedynie tam, gdzie pojawiają się trójkąty równoramienne: wtedy w naturalny sposób możemy wybrać zarówno środek, jak i kąt obrotu. Na koniec pokażemy przykład, w którym nie występują trójkąty równoramienne, a mimo to można efektywnie wykorzystać wzory (1)–(3).

Przykład 3. Punkt P leży wewnątrz czworokąta wypukłego $ABCD$, przy czym $\sphericalangle APB + \sphericalangle CPD = 180^\circ$.

Niech a, b, c, d , będą odpowiednio obrazami prostych PA, PB, PC, PD w symetriach względem dwusiecznych kątów $\sphericalangle DAB, \sphericalangle ABC, \sphericalangle BCD, \sphericalangle CDA$ (rys. 7). Wówczas proste a, b, c, d przecinają się w jednym punkcie.

Przyjmijmy $\alpha = \sphericalangle(PA, AB), \beta = \sphericalangle(AB, BP), \gamma = \sphericalangle(PC, CD), \delta = \sphericalangle(CD, DP)$ oraz rozpatrzmy odwzorowanie $R_D^{2\delta} \circ R_C^{2\gamma} \circ R_B^{2\beta} \circ R_A^{2\alpha}$ (rys. 8).

Ze wzorów (2) i (3) wynika, że odwzorowanie to jest równe $R_P^{2\gamma+2\delta} \circ R_P^{2\alpha+2\beta}$. Z kolei z założenia $\sphericalangle APB + \sphericalangle CPD = 180^\circ$ wnioskujemy, że

$$\alpha + \beta + \gamma + \delta = 180^\circ.$$

Wobec tego rozpatrywane złożenie jest identycznością.

Zatem identycznością jest także przekształcenie $R_C^{2\gamma} \circ R_B^{2\beta} \circ R_A^{2\alpha} \circ R_D^{2\delta}$ (korzystamy tu z prostego faktu, który mówi, że jeśli dla bijekcji f i g odwzorowanie $f \circ g$ jest identycznością, to także odwzorowanie $g \circ f$ jest identycznością).

Niech Q będzie punktem przecięcia prostych a i d , a S punktem przecięcia prostych b i c . Wówczas wykorzystując zależności (2) i (3), wnioskujemy, że

$$R_A^{2\alpha} \circ R_D^{2\delta} = R_Q^{2\delta+2\alpha} \quad \text{oraz} \quad R_C^{2\gamma} \circ R_B^{2\beta} = R_S^{2\beta+2\gamma}.$$

Wobec tego $R_S^{2\beta+2\gamma} \circ R_Q^{2\alpha+2\delta}$ jest identycznością, czyli

$$R_S^{2\beta+2\gamma} = R_Q^{-2\beta-2\gamma}.$$

Stąd uzyskujemy $Q = S$, co oznacza, że proste a, b, c, d przecinają się w jednym punkcie.